|  |  |
| --- | --- |
| **Nombre** | testBFS |
| **Método** | traversalBFS (K keyInit) |
| **Escenario** | Archivo de texto testGraphInput, nuevo grafo ponderado no dividido. |
| **Descripción** | Recorre el grafo por anchura para explorar todos los vecinos del nodo y después los vecinos a estos. |
| **Salida** | Una lista con el orden por anchura de los vecinos al nodo. |

Test Grafo Con listas de adyacencia

|  |  |
| --- | --- |
| **Nombre** | testAgregaarVertices |
| **Método** | agregarVertices |
| **Escenario** | Archivo de texto testGraphInput, nuevo grafo ponderado no dividido. |
| **Descripción** | Agrega los vértices a un grafo nuevo |
| **Salida** | Todos los vértices agregados sin ningún problema. |

|  |  |
| --- | --- |
| **Nombre** | testAgregarArista |
| **Método** | AgregarArista |
| **Escenario** | Archivo de texto testGraphInput, nuevo grafo ponderado no dividido. |
| **Descripción** | Agrega las aristas a un nuevo grafo |
| **Salida** | Todas las aristas agregadas sin ningún problema. |

|  |  |
| --- | --- |
| **Nombre** | testDFS |
| **Método** | TravesakDFS |
| **Escenario** | Archivo de texto testGraphInput, nuevo grafo ponderado no dividido. |
| **Descripción** | Recorre el grafo por profundidad para explorar los vecinos del nodo explorando cada vecino hasta el final. |
| **Salida** | Una lista con el orden por profundidad de los vecinos al nodo. |

|  |  |
| --- | --- |
| **Nombre** | testDijsktra |
| **Método** | pathDijkstra(k keyInit) |
| **Escenario** | Archivo de texto testGraphInput, nuevo grafo ponderado no dividido. |
| **Descripción** | Recorre el grafo para explorar el menor camino de un nodo hacia todos los demás. |
| **Salida** | Devuelve el menor camino de un nodo hacia todos los demás. |

|  |  |
| --- | --- |
| **Nombre** | testFloydwarshall |
| **Método** | Floydwarshall() |
| **Escenario** | Archivo de texto testGraphInput, nuevo grafo ponderado no dividido. |
| **Descripción** | Recorre el grafo para explorar el menor camino de todos los nodos hacia todos los demás nodos. |
| **Salida** | Devuelve una matriz con los caminos menores entre cada nodo. |

Test Grafo con matriz de adyacencia

|  |  |
| --- | --- |
| **Nombre** | testAgregaarVertices |
| **Método** | agregarVertices |
| **Escenario** | Archivo de texto testGraphInput, nuevo grafo ponderado no dividido. |
| **Descripción** | Agrega los vértices a un grafo nuevo |
| **Salida** | Todos los vértices agregados sin ningún problema. |

|  |  |
| --- | --- |
| **Nombre** | testAgregarArista |
| **Método** | AgregarArista |
| **Escenario** | Archivo de texto testGraphInput, nuevo grafo ponderado no dividido. |
| **Descripción** | Agrega las aristas a un nuevo grafo |
| **Salida** | Todas las aristas agregadas sin ningún problema. |

|  |  |
| --- | --- |
| **Nombre** | testDFS |
| **Método** | BFS |
| **Escenario** | Archivo de texto testGraphInput, nuevo grafo ponderado no dividido. |
| **Descripción** | Recorre el grafo por profundidad para explorar los vecinos del nodo explorando cada vecino hasta el final. |
| **Salida** | Una lista con el orden por profundidad de los vecinos al nodo. |

|  |  |
| --- | --- |
| **Nombre** | testDijsktra |
| **Método** | Dijsktra(vertice<T> inicio) |
| **Escenario** | Archivo de texto testGraphInput, nuevo grafo ponderado no dividido. |
| **Descripción** | Recorre el grafo para explorar el menor camino de un nodo hacia todos los demás. |
| **Salida** | Devuelve el menor camino de un nodo hacia todos los demás. |

|  |  |
| --- | --- |
| **Nombre** | testFloydwarshall |
| **Método** | Floydwarshall() |
| **Escenario** | Archivo de texto testGraphInput, nuevo grafo ponderado no dividido. |
| **Descripción** | Recorre el grafo para explorar el menor camino de todos los nodo hacia todos los demás nodos. |
| **Salida** | Devuelve una matriz con los caminos menores entre cada nodo. |